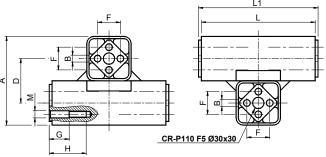


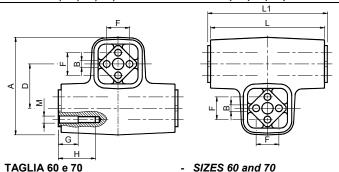
SCHWINGELEMENTEOSCILLATING MOUNTINGS







TAGLIA 30, 40, 50, 80, 100 e 110 - SIZES 30, 40, 50, 80, 100 and 110

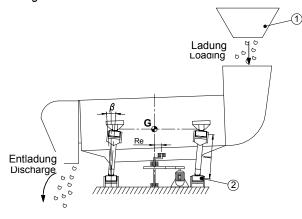




| Tipo <i>Typ</i> e | Cod. N° | Q | n | A | В | D | F | G | н | М | L | L1 | Peso <i>Weight</i> in kg |
|----------------------|----------|-------|------|-----|-----------------------------------|-----|---------|----|-----|-------|-----|-----|--------------------------------|
| CR-P 20 | RE020802 | 150 | 1150 | 54 | 5 ^{+0,5} _{+0,0} | 27 | 10 ±0,2 | - | - | - | 60 | 65 | 0,44 |
| CR-P 30 | RE020804 | 288 | 760 | 64 | 6 +0,5 | 32 | 12 ±0,3 | - | - | - | 80 | 85 | 0,65 |
| CR-P 40 | RE020806 | 750 | 760 | 90 | 8 +0,5 | 45 | 20 ±0.4 | - | - | - | 100 | 105 | 2,10 |
| CR-P 50 | RE020808 | 1550 | 760 | 120 | 10 +0,5 | 60 | 25 ±0.4 | - | - | - | 120 | 130 | 4,10 |
| CR-P 60 | RE020810 | 2800 | 560 | 156 | 12 +0,5 | 72 | 35 ±0.5 | - | - | - | 150 | 160 | 4,50 |
| CR-P 70 | RE020812 | 5350 | 385 | 172 | M12 | 78 | 40 ±0.5 | 40 | 70 | 12,25 | 200 | 210 | 11,50 |
| CR-P 80 | RE020814 | 9550 | 280 | 200 | M16 | 100 | 45 | 50 | 80 | 16,50 | 300 | 310 | 35,00 |
| CR-P 100 | RE020818 | 18950 | 145 | 272 | M20 | 136 | 60 | 50 | 90 | 20,50 | 400 | 410 | 80,00 |
| CR-P 110 | RE020820 | 28900 | 92 | 340 | M24 | 170 | 75 | 50 | 100 | 25 | 400 | 410 | 135,00 |
| CR-P 110 F5 | RE020822 | 38500 | 92 | 340 | M24 | 170 | 75 | 50 | 100 | 25 | 500 | 510 | 160,00 |

Q: Maximale Belastung in N pro Aufhängung / Maximum loading in N per suspension.

n: Maximale Anzahl in Drehungen pro min⁻¹ für $\beta < 10^{\circ}$ mit Variation $< \pm 5^{\circ}$ von der Position 0 / Max rotation velocity in min⁻¹ at the max angle $< 10^{\circ}$ from $0 < \pm 5^{\circ}$.



Legende:

1: Ladungstrichter / Load hopper

2: VIB Typ CR-P / CR-P Type

I: Achsenabstand / Distance between centres

Re: Exzenterradius / Crank radius

ß: Arbeitswinkel total: 10° (±5°von der Position 0)

Total angle working: 10° (±5° from 0 position)

G: Dynamische schwingende Belastung / Dynamic oscillating load

MATERIALIEN

Der äußere Körper ist aus Stahl. Die internen Pulte sind Aluminiumprofile für die Größen von 20 bis 70 und aus Stahl in den Größen von 80 bis 110.

BEHANDLUNG

Der externe Körper ist ofenlackiert, das interne Pult mit einem RAL Lack überzogen. **VERWENDUNG**

Die Schwingkomponente CR-P werden in erster Linie für die Konstruktion von Schwingförderern mit zirkulärem oder elliptischen (plansichters) Motor, aufgehängt oder abgestützt, eingesetzt.

Die obere elastische Komponent CR-P muss nahestmöglich der Fläche des Maschinenschwerpunkts positioniert werden, um das Auftreten von dynamischen Paaren während der Bewegung zu vermeiden; dies könnte zum Auftreten von keinen flachen, sondern schwingenden Bewegungen führen. Der totale Schwingwinkel ß darf 10° nicht überschreiten und dieser Winkel ist abhängig vom Achsabstand zwischen oberem und unterem Gelenk.

MATERIALS

The external body is made of steel. The inner squares are made of light alloy profile from size 20 to 70, of steel from size 80 to 110.

TREATMENTS

The external body is oven-painted while the inner square is covered with a RAL varnish. **DUTY**

The CR-P oscillating component is generally used to realize circular motion oscillating plants (plansifters) suspended or supported.

The onset of dynamic torques that could generate wavy rather than plane motion during the movement, can be excluded by aligning the upper CR-P elastic component as much as possible with the centre of gravity of the machine. The total oscillation angle ß should not exceed 10° and this angle depends on the axle base between the upper and lower joints.



BERECHNUNGSBEISPIEL: Bestimmung der richtigen Größe der Aufhängungen CR-P





CALCULATION EXAMPLE: Determination of CR-P suspension correct size

Initial Daten / Given data:

Schwingendes Gewicht: Oscillating weight:

7000 N

Anzahl der zum Einsatz gebrachten X: Aufhängungen:

Required suspension number:

Drehungsgeschwindigkeit des

n: Motors: Motor rotation velocity: 300 min⁻¹

18 mm

Sicherheitsfaktor:

Safety factor:

1,3 (Nur für gestütze Anlagen / Only for

supported plants)

Eccentric radius: Unbekannte / Unknow data:

Exzenterradius:

Q₀: Belastung pro Aufhängung / Load on each suspension

Berechnungsschema / Calculation steps:

Minimaler Achsabstand zwischen I: Aufhängungen

den

= $\frac{R_e}{(\tan \beta/2)} = \frac{18}{(\tan 5^\circ)} = \frac{18}{0,09} = 200 \text{ mm}$

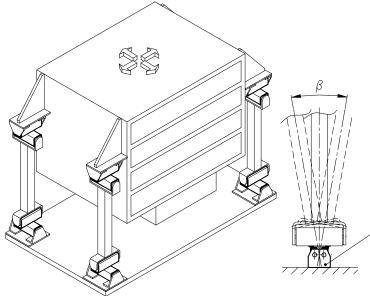
Minimum distance between centres

Die Art der Aufhängung wird ermittelt aurch Division des Schemes Typ SB $\frac{G}{X} = \frac{7000 \cdot 1,3}{4} = 2275 \text{ N}$

Q₀: Aufhängungen:

The suspension type is obtained by dividing the total weight (G)multiplied by the safety factor (F_s) by the number of mountings (X), so:

Konklusion: Es müssen 4 Aufhängungen verwendet werden, jede von ihnen bestehend aus 2 Komponenten CR-P 60. Conclusion: It must be used 4 mountings, each comprising 2 pcs CR-P 60 elements.



Staffa tipo SB Support type SB

